

Einführung in die theoretische Informatik
Sommersemester 2017 – Übungsblatt 10

Übungsblatt

Wir unterscheiden zwischen Übungs- und Abgabebältern. Auf diesem *Übungsblatt* finden Sie eine Übersicht über die Kernaspekte, die Sie in Kalenderwoche 28 in den Tutorien diskutieren, üben und vertiefen. Die Aufgaben auf diesem Blatt dienen dem Üben und Verstehen des Vorlesungsstoffes, sowie dem *eigenständigen Erarbeiten* der Kernaspekte. Außerdem sollen Ihnen diese Aufgaben auch helfen, ein Gefühl dafür zu bekommen, was Sie inhaltlich in der Klausur erwartet. Klausuraufgaben können jedoch deutlich von den hier gestellten Aufgaben abweichen. Abschreiben und Auswendiglernen von Lösungen wird Ihnen daher keinen dauerhaften Erfolg in der Vorlesung bringen. Fragen zu den Übungsblättern können Sie montags bis donnerstags von 12 Uhr bis 14 Uhr in der *THEO-Sprechstunde* in Raum 03.11.034 stellen.

Kernaspekte

K10.1 korrektes Wiedergeben der folgenden Definitionen und Algorithmen

- intuitiv berechenbar
- totale/partielle/echt partielle Funktion
- nicht-deterministische/deterministische Turing-Maschine
- abzählbar
- überabzählbar
- Konfiguration einer Turing-Maschine
- akzeptierte Sprache einer Turing-Maschine
- Turing-berechenbar

K10.2 für zwei gegebene Turing-Maschinen M_1 und M_2 die sequentielle Komposition angeben

K10.3 für drei gegebene Turing-Maschinen M , M_1 und M_2 eine Fallunterscheidung nach den Endzuständen von M angeben

K10.4 für eine gegebene Turing-Maschine M eine Schleife angeben, die solange M ausführt, solange nicht 0 auf dem Band steht

K10.5 zu einer Sprache L eine Turing-Maschine M angeben, so dass $L(M) = L$

K10.6 begründet entscheiden, ob gegebene Beispiele neu eingeführte Definitionen erfüllen

K10.7 Aussagen mit neu eingeführten Definitionen beweisen oder widerlegen

Definition (Alternative Akzeptanzbedingungen für Turing-Maschinen)

In der Vorlesung wurde die Annahme gemacht, dass die Übergangsfunktion δ einer Turingmaschine folgende Eigenschaft erfüllt:

$$\delta(q, a) \text{ ist nicht definiert für alle } q \in F, a \in \Gamma.$$

Sei \mathcal{M}_A die Menge der Turingmaschinen, die diese Annahme erfüllen, und sei \mathcal{M} die Menge aller Turingmaschinen. Es gilt somit $\mathcal{M}_A \subsetneq \mathcal{M}$.

Für $M \in \mathcal{M}$ mit $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, \square, F)$ definiere:

- $L_F(M) = \{w \in \Sigma^* \mid \exists \alpha, \beta \in \Gamma^*, f \in F. (\varepsilon, q_0, w) \rightarrow_M^* (\alpha, f, \beta)\}$.
(Menge der Wörter, für die die Maschine einen Endzustand irgendwann besucht.)
- $L_H(M) = \{w \in \Sigma^* \mid \exists \alpha, \beta \in \Gamma^*, q \in Q. (\varepsilon, q_0, w) \rightarrow_M^* (\alpha, q, \beta) \text{ und } \delta(q, \text{first}(\beta)) \text{ ist nicht definiert}\}$.
(Menge der Wörter, für die die Maschine hält.)
- $L_{HF}(M) = \{w \in \Sigma^* \mid \exists \alpha, \beta \in \Gamma^*, f \in F. (\varepsilon, q_0, w) \rightarrow_M^* (\alpha, f, \beta) \text{ und } \delta(f, \text{first}(\beta)) \text{ ist nicht definiert}\}$.
(Menge der Wörter, für die die Maschine in einem Endzustand hält.)

AUFGABE 10.1.

Begründen Sie folgende Aussagen, indem Sie eine passende Konstruktion angeben.

- Für jede Turing-Maschine $M \in \mathcal{M}_A$ gibt es eine Turing-Maschine $M' \in \mathcal{M}$ mit $L_F(M) = L_H(M')$.
- Für jede Turing-Maschine $M \in \mathcal{M}$ gibt es eine Turing-Maschine $M' \in \mathcal{M}_A$ mit $L_H(M) = L_F(M')$.
- Für jede Turing-Maschine $M \in \mathcal{M}_A$ gibt es eine Turing-Maschine $M' \in \mathcal{M}$ mit $L_F(M) = L_F(M')$.
- Für jede Turing-Maschine $M \in \mathcal{M}$ gibt es eine Turing-Maschine $M' \in \mathcal{M}_A$ mit $L_F(M) = L_F(M')$.
- Für jede Turing-Maschine $M \in \mathcal{M}$ gibt es eine Turing-Maschine $M' \in \mathcal{M}$ mit $L_F(M) = L_H(M')$.

Stufe B

Stufe B

AUFGABE 10.2.

Entscheiden Sie, ob die folgenden Aussagen korrekt sind und begründen Sie Ihre Antwort kurz.

- (a) Es gibt eine Turingmaschine, die den Kopf nie weiter als vier Schritte von der Startposition weg bewegt und eine unendliche Sprache akzeptiert.
- (b) Sei $M \in \mathcal{M}_A$ eine Turingmaschine. Dann existiert eine TM $M' \in \mathcal{M}$, so dass $L_F(M) = L_F(M')$ und M' hat nur einen Zustand.
- (c) Sei $M \in \mathcal{M}_A$ eine Turingmaschine, die ihren Kopf immer nur nach links bewegt. Dann gilt:

$$L_F(M) \in \{A\Sigma^* \mid A \subseteq \Sigma\}$$

AUFGABE 10.3.

Stufe C

Geben Sie für die beiden angegebenen Sprachen die jeweils passende TM M_i an.

$$(a) L_F(M_1) = \{a^n b^n c^n \mid n \in \mathbb{N}_0\} \quad (b) L_F(M_2) = \{a^n b^{n^2} \mid n \in \mathbb{N}_0\}$$

AUFGABE 10.4.

Stufe C

Wir konstruieren eine TM, die La-Ola-Wellen simuliert. Geben Sie hierzu eine deterministische TM an, welche als Eingabe ein Wort $w \in \{u, m, o\}^*$ mit $|w| \geq 3$ erwartet, wobei $w = a_0 \dots a_{l-1}$ den aktuellen Zustand einer La-Ola-Welle beschreibt, wobei sich die Welle bei a_{l-1} wieder bei a_0 fortsetzen sollen (mod l). Die Buchstaben von w beschreiben die aktuelle Armhaltung (**unten**, **mittig**, **oben**) des Zuschauers auf Platz i .

Die DTM soll zuerst prüfen, dass w eine zulässige La-Ola-Welle ist, d.h.

$$\begin{aligned} \forall i \in \mathbb{Z}_l. \quad & \wedge (a_i = o \rightarrow a_{i-1 \bmod l} a_i a_{i+1 \bmod l} \in L((o|m)o(o|m))) \\ & \wedge (a_i = u \rightarrow a_{i-1 \bmod l} a_i a_{i+1 \bmod l} \in L((u|m)u(u|m))) \\ & \wedge (a_i = m \rightarrow a_{i-1 \bmod l} a_i a_{i+1 \bmod l} \in L(umo|omu)) \end{aligned}$$

und anschließend die Welle um eine Position nach links verschieben, d.h. falls w zulässig ist, soll die DTM mit der Ausgabe $\dots \square a_1 \dots a_{l-1} a_0 \square \dots$ terminieren. Falls die Eingabe jedoch nicht zulässig ist, soll die DTM mit leerem Band terminieren.

AUFGABE 10.5. (k -PDA)

Stufe D

Im Folgenden sagen wir, dass ein k -PDA ein PDA ist, der k Stacks zur Verfügung hat. In jedem Schritt kann der PDA in Abhängigkeit vom aktuellen Zustand, dem gelesenen Eingabezeichen und den Symbolen, die zuoberst auf jedem der k Stacks liegen, in einen neuen Zustand wechseln und jeden der k Stacks wie im Fall eines gewöhnlichen PDAs modifizieren.

- (a) Geben Sie eine formale Definition für k -PDAs an.
- (b) Geben Sie eine Sprache an, die von einem 2-PDA, aber von keinem 1-PDA akzeptiert wird.
- (c) Geben Sie eine allgemeine Übersetzung von einem PDA A in eine Turingmaschine M an, so dass $L_\varepsilon(A) = L(M)$. Verwenden Sie bei Bedarf eine TM mit mehreren Bändern.
- (d) Beschreiben Sie wie Sie das Verfahren aus (b) erweitern können, so dass ein k -PDA A in eine Turingmaschine M übersetzt werden kann.
- (e) Geben Sie eine allgemeine Übersetzung von einer Turingmaschine M in einen 2-PDA A an, so dass $L_F(M) = L_F(A)$.
- (f) Zeigen Sie unter Verwendung der vorherigen Ergebnisse, dass jeder k -PDA A ($k \geq 3$) von einem 2-PDA A' simuliert werden kann, d.h. $L_\varepsilon(A) = L_\varepsilon(A')$. Somit können beliebig viele Stacks immer durch genau zwei Stacks simuliert werden.
- (g) Skizzieren Sie eine direkte Übersetzung von einem k -PDA zu einem 2-PDA an.